

Moduł manipulatora HSP-12-AP-SD-WR

Numer produktu: 533601

FESTO



Karta danych

| Cechy | Wartość |
|---|---|
| Wielkość | 12 |
| Maksymalny skok Z modułu pozycji oczekiwania | 15 mm |
| Skok Y | 52 mm ... 68 mm |
| Skok Z | 20 mm ... 30 mm |
| Z - Skok roboczy | 15 mm |
| Amortyzacja | Amortyzatory w obu położeniach końcowych miękka krzywa charakterystyki |
| Pozycja montażu | Szyna prowadząca pionowo |
| Sposób działania | dwustronnego działania |
| Konstrukcja | Prowadzenie krzyżowe Moduł wahadłowy Pozycja oczekiwania do wyboru, lewa strona wymuszony przebieg ruchu |
| Sygnalizacja położenia | do wyłącznika zbliżeniowego |
| Zabezpieczenie przed obrotem / prowadzenie | Prowadzenie krzyżowe |
| Ciśnienie robocze | 4 bar ... 8 bar |
| Minimalny czas cyklu | 0.6 s |
| Powtarzalność | ±0,01 mm |
| Medium robocze | Sprężone powietrze wg ISO 8573-1:2010 [7:-:-] |
| Uwaga dotycząca medium roboczego/sterującego | Możliwa praca z powietrzem olejnym (po rozpoczęciu olejenia trzeba je kontynuować) |
| Zgodność z LABS | VDMA24364-B2-L |
| Temperatura otoczenia | 0 °C ... 60 °C |
| Maks. moment Mx, dynamiczny | 1.1 Nm |
| Maks. moment Mx, statyczny | 5 Nm |
| Maks. moment dynamiczny My | 1.1 Nm |
| Maks. moment My, statyczny | 5 Nm |
| Maks. moment dynamiczny Mz | 1.1 Nm |
| Maks. moment statyczny Mz | 5 Nm |
| Maks. efektywne obciążenie | 0.5 kg |
| Siła teoretyczna przy ciśnieniu 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) | 40 N |
| Waga produktu | 2600 g |
| Mocowanie jednostki czołowej | Przy pomocy otworów przelotowych |
| Typ mocowania | Przy pomocy otworów przelotowych za pomocą kamieni mocujących |
| Przyłącze pneumatyczne modułu pozycji oczekiwania | M3 |
| Przyłącze pneumatyczne | M5 |

| Cechy | Wartość |
|---------------------------------|---|
| Materiał płyty podstawowej | Stop aluminium do przeróbki plastycznej |
| Materiał prowadzenia krzyżowego | Stal odpuszczona |
| Materiał części bocznej | Stop aluminium do przeróbki plastycznej |