



Numer produktu: 0214567

## PGR 40 Parallel Gripper

- Double acting.
- Tapped holes in gripper arms allow for easy jaw attachment.
- Compatible with standard mounting clamps when combined with the appropriate ADG and a VLR Arm Extension.
- \*Optional sensor: IRK 4 or IRK 4-TP

### Ogólne

Numer artykułu, alternatywny E13914400

---

### Wymiar DWG

|           |       |
|-----------|-------|
| Wysokość  | 51 mm |
| Wysokość  | 28 mm |
| Wysokość  | 24 mm |
| Długość   | 40 mm |
| Długość   | 32 mm |
| Gwint     | M3 in |
| Gwint     | M5 in |
| Szerokość | 16 mm |

---

### EOAT (Końcówka ramienia robota)

Siła 110 N

---